

Doktorand/in im Bereich Sensordatenfusion und Robotik für autonome Vermessung

Tätigkeitsbeschreibung: Der Lehrstuhl für Intelligente Sensor-Aktor-Systeme (ISAS) befasst sich mit modernen Schätz- und Regelungsverfahren und deren Anwendung. Im Rahmen eines gemeinsamen Forschungsprojekts mit dem Geodätischen Institut (GIK) suchen wir aktuell eine/n Doktoranden/-in im Bereich **Sensordatenfusion und Robotik**. Schwerpunkt ist die **Entwicklung eines autonomen Robotersystems** zur Vermessung von Höhenprofilen und die Entwicklung entsprechender Verfahren zur Sensordatenfusion und Pfadplanung.

Zu den Aufgaben gehören:

- Sensordatenfusion zur Lokalisierung des Robotersystems
- Entwicklung von Algorithmen zur modell-prädiktiven Regelung
- Bewertung von Unsicherheiten bzw. Qualität von Positionsschätzungen
- Statistische Datenanalyse der Vermessungsergebnisse
- Prototypische Implementierung und Evaluation der untersuchten Verfahren.

Die Arbeiten erfolgen in enger Zusammenarbeit mit dem Geodätischen Institut am Karlsruher Institut für Technologie.

Persönliche Qualifikation: **Sie verfügen über**

- einen sehr guten Abschluss (Master oder äquivalent) in Informatik, Elektrotechnik, Maschinenbau, Mathematik oder einem verwandten Fachgebiet
- sehr gute mathematische Kenntnisse
- Kenntnisse in Stochastik und Signalverarbeitung (von Vorteil, aber keine Voraussetzung)
- Eigenmotivation, Teamfähigkeit und Bereitschaft zu interdisziplinärer Arbeit
- sehr gute Kenntnis der deutschen und englischen Sprache
- Bereitschaft zu In- und Auslandsreisen (Konferenzen, Forschungsaufenthalte, ...)

Wir bieten:

Wir bieten Ihnen einen attraktiven und modernen Arbeitsplatz mit Zugang zur exzellenten Ausstattung des KIT, eine abwechslungsreiche und verantwortungsvolle Tätigkeit, ein breit gefächertes Fortbildungsangebot sowie eine Zusatzrente nach VBL, flexible Arbeitszeitmodelle, einen Zuschuss zum JobTicket BW und eine Mensa. Neben einer intensiven Betreuung bieten wir die Rahmenbedingungen für eine zügige Promotion (≤ 3 Jahre) in einem motivierten Team. Hierzu gehört auch die Möglichkeit, mit Partnern aus der Industrie sowie mit Forschungseinrichtungen aus dem In- und Ausland eng zusammenzuarbeiten.

- Entgelt:** Das Entgelt erfolgt auf der Grundlage des Tarifvertrages des öffentlichen Dienstes in der Vergütungsgruppe TV-L E13.
- Institut / Dienstleistungseinheit:** Institut für Anthropomatik und Robotik (IAR)
- Vertragsdauer:** befristet auf zwei Jahre mit der Möglichkeit der Verlängerung zur Promotion auf bis zu vier Jahren
- Eintrittstermin:** zum nächstmöglichen Zeitpunkt
- Bewerbung bis:** 31.01.2019
- Ansprechpartner/in für fachliche Fragen:** Fachliche Auskünfte erteilt Ihnen gerne
Dr.-Ing. Benjamin Noack,
E-Mail: noack@kit.edu
- Bewerbung:** Ihre Bewerbung mit Anschreiben, Lebenslauf und Zeugnissen senden Sie bitte in elektronischer Form unter Angabe der Kennziffer **ISAS_GIK19** an

Prof. Dr.-Ing. habil. Uwe D. Hanebeck
Lehrstuhl für Intelligente Sensor-Aktor-Systeme (ISAS)
Institut für Anthropomatik und Robotik (IAR)
Karlsruher Institut für Technologie (KIT)
Adenauerring 2
D-76131 Karlsruhe
E-Mail: Uwe.hanebeck@kit.edu

Wir streben eine möglichst gleichmäßige Besetzung der Arbeitsplätze mit weiblichen und männlichen Beschäftigten an und würden uns daher für diese Position insbesondere über Bewerbungen von Frauen freuen.

Bei entsprechender Eignung werden schwerbehinderte Bewerber/innen bevorzugt berücksichtigt.

Karlsruher Institut für
Technologie
Personalservice

